ROBOTER DEUTSCHLAND

PRODUKTBROSCHÜRE
Ausgabe 2026



UBTECH · HUMANOIDER INDUSTRIEROBOTER · ROBOTER DEUTSCHLAND

UBTECH Walker S2 Industrial Humanoid Robot

Humanoider Roboter in Menschengröße, der seinen Akku selbst wechselt – ausgelegt für Fertigung und Materialhandling rund um die Uhr.

Der Walker S2 ist ein humanoider Industrieroboter der neuen Generation. Er sucht die Akkuwechselstation selbstständig auf, sodass die Arbeit Tag und Nacht weitergehen kann.

Weltweit erhältlich über Roboter Deutschland · www.roboterdeutschland.de

DER ROBOTER

Gebaut für den Dauereinsatz

Der Walker S2 ist die neueste Generation humanoider Industrieroboter von UBTECH. Er ist für Prozesse in Fertigung und Materialhandling ausgelegt. Dank selbstständigem Akkuwechsel ist ein 24/7-Betrieb möglich. Mit seinen menschlichen Körpermaßen fügt er sich in Arbeitsumgebungen ein, die für Menschen gestaltet sind.

Wechselt seinen Akku selbst

Der Roboter wechselt seinen Akku selbstständig – in 3 min. Damit bleibt er im 24/7-Betrieb in Fertigung und Materialhandling einsatzbereit.

Beweglich am ganzen Körper

52 Freiheitsgrade verteilen sich auf Arme, Hände, Beine, Hüfte und Hals: 7 je Arm, 11 je Hand und 6 je Bein, dazu 2 in der Hüfte und 2 im Hals.

Sicherer Griff

Eine Hand allein greift 7,5 kg. Jede Hand hat 11 Freiheitsgrade für die Teilehandhabung.

Menschliche Körpermaße

Er ist 1,76 m groß und wiegt 70 kg. Mit diesen Proportionen passt er in Räume und an Arbeitsplätze, die für Menschen ausgelegt sind.

Bewegliche Hüfte

Die Hüfte dreht sich um ±162° und neigt sich von +90 bis -35 deg. So kann sich der Roboter seiner Arbeit zuwenden und sich zu ihr hinunterbeugen.



52	1,76 m	70 kg	7,5 kg	3 min
FREIHEITSGRADE	GRÖSSE	GEWICHT	GREIFLAST JE HAND	AKKUWECHSEL

AUFBAU IM DETAIL

Was Bewegung und Sensorik möglich macht

Arme
Jeder Arm hat 7 Freiheitsgrade zum Greifen und Positionieren.

Hände
Jede Hand hat 11 Freiheitsgrade und greift allein 7,5 kg.

Beine
Jedes Bein hat 6 Freiheitsgrade und trägt den Roboter.

Hüfte
Mit zwei Freiheitsgraden dreht sich der Oberkörper um ±162° und neigt sich von +90 bis -35 deg.



Hals
Zwei Freiheitsgrade richten den Kopf auf die Aufgabe aus.

Sechsachsige Kraftsensoren
Zwei sechsachsige Kraftsensoren messen die Kräfte, die auf den Roboter wirken.

Akku
Der Roboter wechselt seinen Akku selbstständig in 3 min.

03

Was diesen humanoiden Roboter auszeichnet



52 DoF

Geschickte Hände

Jede Hand hat 11 Freiheitsgrade. Eine Hand allein greift 7,5 kg.

162°

Großer Bewegungsbereich der Hüfte

Die Hüfte dreht sich um ±162°, die Neigung reicht von +90 bis -35 deg.

INTEGRIERT

Kraftsensorik

Zwei sechsachsige Kraftsensoren erfassen die Kräfte, die bei der Arbeit auf den Roboter wirken.

INTEGRIERT

Bereit für die Simulation

Für den Walker S2 EDU ist ein URDF- und STL-Modell als Paket für ROS und ROS 2 veröffentlicht.

Der selbstständige Akkuwechsel dauert 3 min – so arbeitet der Roboter in Fertigung und Materialhandling über alle Schichten hinweg.

EINSATZBEREICHE

Wofür er entwickelt wurde



Fertigung

Geeignet für Fertigungsprozesse, bei denen ein Roboter mit menschlichen Körpermaßen an Arbeitsplätzen eingesetzt werden kann, die für Menschen gebaut sind.



Materialhandling

Handhabt Teile und Lasten im Materialhandling. Eine Hand allein greift 7,5 kg.



Schichtbetrieb rund um die Uhr

Wechselt seinen Akku in 3 min selbst und ermöglicht so den 24/7-Betrieb.



Forschung und Simulation

Für den Walker S2 EDU ist ein URDF- und STL-Modell für ROS und ROS 2 veröffentlicht – so können Teams in der Simulation planen und testen.

> Das veröffentlichte Simulationsmodell ist laut Angabe für den Walker S2 EDU bestimmt. Prüfen Sie, welcher Version Ihre Konfiguration entspricht.

Selbstständiger Akkuwechsel

Der Roboter wechselt seinen Akku in 3 min selbst. Das ermöglicht den 24/7-Betrieb.

TECHNISCHE DATEN

Technische Daten des Walker S2

ABMESSUNGEN UND GEWICHT

Höhe	**1,76 m** *
Gewicht	**70 kg** *

NUTZLAST UND LEISTUNG

Freiheitsgrade	**52 (7 pro Arm, 11 pro Hand, 6 pro Bein, 2 Taille, 2 Hals)** *
Greiflast pro Hand	**7,5 kg** *
Drehbereich der Taille	**±162°** *
Neigungsbereich der Taille	**+90 bis -35 deg** *

AKKU UND LADEN

Akkuwechselzeit	**3 min** *

NAVIGATION UND SENSORIK

Kraft-/ Drehmomentsensoren	**Sechsachsiger Kraftsensor x2** *

KOMPATIBILITÄT

Simulationsmodell (Walker S2 EDU)	**URDF + STL (ROS/ROS 2-Paket), veröffentlicht unter UBTECH-Robot/ WalkerS2-Model** — Laut Angabe gültig für Walker S2 EDU *

SONSTIGES

Positionierung	**Industrieller humanoider Roboter der neuen Generation mit autonomem Akkuwechsel für den 24/7-Betrieb in Fertigungs- und Materialflussprozessen** *

Quellen: Angaben aus der veröffentlichten Dokumentation des Herstellers, abgeglichen mit der Datentabelle, Revision 2.

06

Angebot anfordern

Nennen Sie uns die gewünschte Konfiguration und gegebenenfalls Optionen. Geben Sie außerdem die Stückzahl an und beschreiben Sie den geplanten Einsatz, etwa in der Fertigungslinie, im Lager oder in der Forschung.

UNSERE ZUSAGEN

01

Neuware

Bereitstellung über etablierte Vertriebswege.

02

Herstellergarantie

Jedes Gerät wird mit der vollständigen Herstellergarantie von UBTECH und der offiziellen Dokumentation geliefert.

03

Support

Der technische Support wird mit dem Servicenetz des Herstellers abgestimmt.

GUT ZU WISSEN

Das Simulationsmodell ist ein ROS- und ROS-2-Paket aus URDF- und STL-Dateien, veröffentlicht unter UBTECH-Robot/WalkerS2-Model.

ANGEBOT ANFORDERN

Preise und Konfiguration auf Anfrage.

WEB · roboterdeutschland.de/UBTECH-Walker-S2.htm

IM EINSATZ ERLEBEN · youtube.com/watch?v=TNryO2uasws

IM EINSATZ ERLEBEN · youtube.com/watch?v=nzflxCHT4vw

ZUR PRODUKTSEITE SCANNEN

Roboter Deutschland liefert weltweit.

Roboter Deutschland ist ein unabhängiger Anbieter. UBTECH und die Produktbezeichnungen sind Marken ihrer jeweiligen Inhaber und dienen hier der Kennzeichnung der Produkte. Technische Daten können ohne Vorankündigung geändert werden; bitte bestätigen Sie diese bei der Angebotserstellung. © 2026 Roboter Deutschland.